

Теорема 2. Нехай $\nu_1 \sum_{s=1}^r \mu_s + \sum_{s=r+1}^n \mu_s \neq 0$, $\mu_j \neq 0$ для деякого фіксованого $j \in \{1, \dots, r\}$, $\varphi \in \mathbf{H}_{q+\gamma+3}$, $\gamma > 2r$. Тоді для майже всіх (стосовно міри Лебега в \mathbb{R}) чисел t_j існує єдиний розв'язок $u \in C^2([-\alpha, 0]; \mathbf{H}_q) \cap C^1([0, \beta]; \mathbf{H}_q)$ задачі (1)–(3), який неперервно залежить від функції φ .

Література

- [1] Сабитов К.Б. Нелокальная задача для уравнения парабола-гиперболического типа в прямоугольной области // Матем. заметки. – 2011. – 89 (4). – С. 596–602.
- [2] Саєва І.Я., Симотюк М.М. Задача спряження з інтегральною умовою за часовою змінною для мішаного рівняння парабола-гіперболического типу // Прикарпатський вісник НТШ. Серія «Число». – 2015. – 1 (28). – С. 72–77.
- [3] Kuz A.M., Ptashnyk B.Yo. A Problem with Condition Containing an Integral Term for a Parabolic-Hyperbolic Equation // Ukr. Math. J. – 2015. – 67 (5) . – p. 723–734.

ОБЕРНЕНА ЗАДАЧА ТЕОРІЇ РОЗПОДІЛУ ЗНАЧЕНЬ ДЛЯ ЦІЛИХ КРИВИХ

САВЧУК ЯРОСЛАВ

Івано-Франківський національний технічний університет нафти і газу
math@nung.edu.ua

У даній роботі використовуються основні результати теорії цілих кривих, а також позначення, використані в [1]. Цілою кривою називається голоморфне відображення $\vec{G} : C \rightarrow C^p$, де p – натуральне число, більше за одиницю. Отже, p -мірна ціла крива має вигляд $\vec{G}(z) = (g_1(z), g_2(z), \dots, g_p(z))$, де компоненти $g_1(z), g_2(z), \dots, g_p(z)$ – цілі (тобто аналітичні в усій комплексній площині) функції. Вважатимемо їх лінійно незалежними і без спільних нулів.

Для p -мірної цілої кривої \vec{G} характеристика росту $T(r, \vec{G})$ та функція наближення $m(r, \vec{a}, \vec{G})$ при $\vec{a} \neq \vec{0}$ визначаються рівностями

$$T(r, \vec{G}) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \ln \|\vec{G}(re^{i\varphi})\| d\varphi,$$

$$m(r, \vec{a}, \vec{G}) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \ln \frac{\|\vec{G}(re^{i\varphi})\| \cdot \|\vec{a}\|}{|\vec{G}(re^{i\varphi}) \cdot \vec{a}|} d\varphi.$$

Розглянемо

$$\delta(\vec{a}, \vec{G}) = \lim_{r \rightarrow \infty} \frac{m(r, \vec{a}, \vec{G})}{T(r, \vec{G})}.$$

Якщо $\delta(\vec{a}, \vec{G}) > 0$, то \vec{a} називається неванліннівським дефектним вектором, а саме значення $\delta(\vec{a}, \vec{G})$ – величиною дефекту.

Порядком цілої кривої \vec{G} називається величина

$$\rho = \lim_{r \rightarrow \infty} \frac{\ln T(r, \vec{G})}{\ln r}.$$

Система векторів із C^p називається допустимою, якщо довільні p векторів з цієї системи лінійно незалежні, коли кількість векторів системи не менша за p ; якщо ж менша за p , то всі вектори системи лінійно незалежні.

З другої основної теореми для цілих кривих [2] випливає, що для довільної p -мірної цілої кривої \vec{G} і для довільної допустимої системи векторів $A \subset C^p$ виконується нерівність $\sum_{\vec{a} \in A} \delta(\vec{a}, \vec{G}) \leq p$. Позначимо

$$N_q = \begin{cases} N, & q = \infty, \\ \{1, 2, \dots, q\}, & 1 \leq q < \infty, \\ \emptyset, & q = 0. \end{cases}$$

Нехай маємо множину чисел $\{\delta_j : j \in N_q\}$, таку, що: а) $0 < \delta_j \leq 1$, $j \in N_q$, б) $\sum_{j \in N_q} \delta_j \leq p$; і нехай $A = \{\vec{a}_j : j \in N_q\}$ – допустима система векторів із C^p .

Обернена задача теорії розподілу значень для цілих кривих полягає в побудові цілої кривої \vec{G} , для якої:

- 1) $\delta(\vec{a}_j, \vec{G}) = \delta_j$ для всіх $j \in N_q$;
- 2) для довільного вектора $\vec{a} \in C^p \setminus A$, такого, що $A \cup \{\vec{a}\}$ – допустима система векторів, маємо $\delta(\vec{a}, \vec{G}) = 0$.

Нам вдалося розв'язати обернену задачу теорії розподілу значень для цілих кривих нескінченного порядку при додатковій умові $\sum_{j \in N_q} \delta_j \leq p - 1$ замість умови б). При $p = 2$ отриманий результат дещо доповнює відому теорему Фукса і Хеймана [3]. Відзначимо також результат роботи [4], в якій будується ціла крива з заданими дефектними значеннями і величинами дефектів, що задовольняють ряд істотних додаткових обмежень.

Література

- [1] Петренко В.П. Целые кривые. К.: Вища школа, - 1984. - 136 с.
- [2] Weyl H., Weyl J. Meromorphic functions and analytic curves. - Prinseton: Prinseton Univ. Press, 1943. - 531 p.
- [3] Хейман У. Мероморфные функции. - М.: Мир, 1966. - 287 с.
- [4] Хуссайн М. О дефектах и величинах отклонений целых кривых // Теория функций, функциональный анализ и их приложения. Харьков, 1974, вып. 20, с. 161-170.

АЛГОРИТМ ОБЧИСЛЕННЯ РАЦІОНАЛЬНИХ ВКОРОЧЕНЬ МІШАНОГО ПЕРІОДИЧНОГО РЕКУРЕНТНОГО ДРОБУ 3-ГО ПОРЯДКУ

СЕМЕНЧУК АНДРІЙ

Івано-Франківський національний технічний університет нафти і газу

andrisem333@mail.ru

У [1] запропоновано алгоритм, який узагальнює алгоритм обчислення раціональних вкорочень ланцюгових дробів. Даний алгоритм можна описати за допомогою апарату параперманентів трикутних матриць. Алгебраїчну конструкцію, яка описує даний алгоритм, названо [2] рекурентними дробами, а самий алгоритм — алгоритмом Фюрстенау.

У [3] запропоновано модифікований алгоритм Фюрстенау знаходження раціональних наближень кубічних ірраціональностей, які зображуються періодичними рекурентними дробами 3-го порядку. Однак є цілий ряд задач, які приводять до розгляду періодичних рекурентних дробів з деяким передперіодом.

Зокрема, доводиться теорема про побудову алгоритму обчислення раціональних вкорочень періодичних рекурентних дробів 3-го порядку з передперіодом та узагальнюється алгоритм запропонований у [4].

Література

- [1] *Furshthenau E. Uber Kettenbruche hoherer Ordnung // E. Furshthenau - Jahrbuch uber die Fortschritte der Mathematik. — 1876. — S. 133-135.*
- [2] *Заторський Р. А. Рекурентні дроби k -го порядку // Р. А. Заторський - Матеріали Українського математичного конгресу, присвяченого 100-річчю від дня народження Боголюбова М.М. м. Київ, Інститут математики НАН України, 27-29 серпня 2009 р.*
- [3] *Семенчук А. В. Алгоритм обчислення раціональних вкорочень періодичного рекурентного дроби 3-го порядку // А. В. Семенчук // Вісник КНУ, Серія: фіз.-мат. науки. - 2010. - №1. - С. 11-16.*
- [4] *Заторський Р. А. Неперервні дроби, K -многочлени і параперманенти // Р. А. Заторський - Мат. методи та фіз.-мех. поля. - 2002. - №4. - С. 12-21.*